

PROJEKT CZASOWEJ ORGANIZACJI RUCHU

**Na wykonanie opaski bezpieczeństwa w drodze gminnej
nr 107051L
w miejscowości Kępa Borzechowska,
gmina Borzechów**

INWESTOR :

Gmina Borzechów

Sporządziła: mgr inż. Anna Woźnicka



Borzechów, maj 2023 rok

I. Podstawa opracowania.

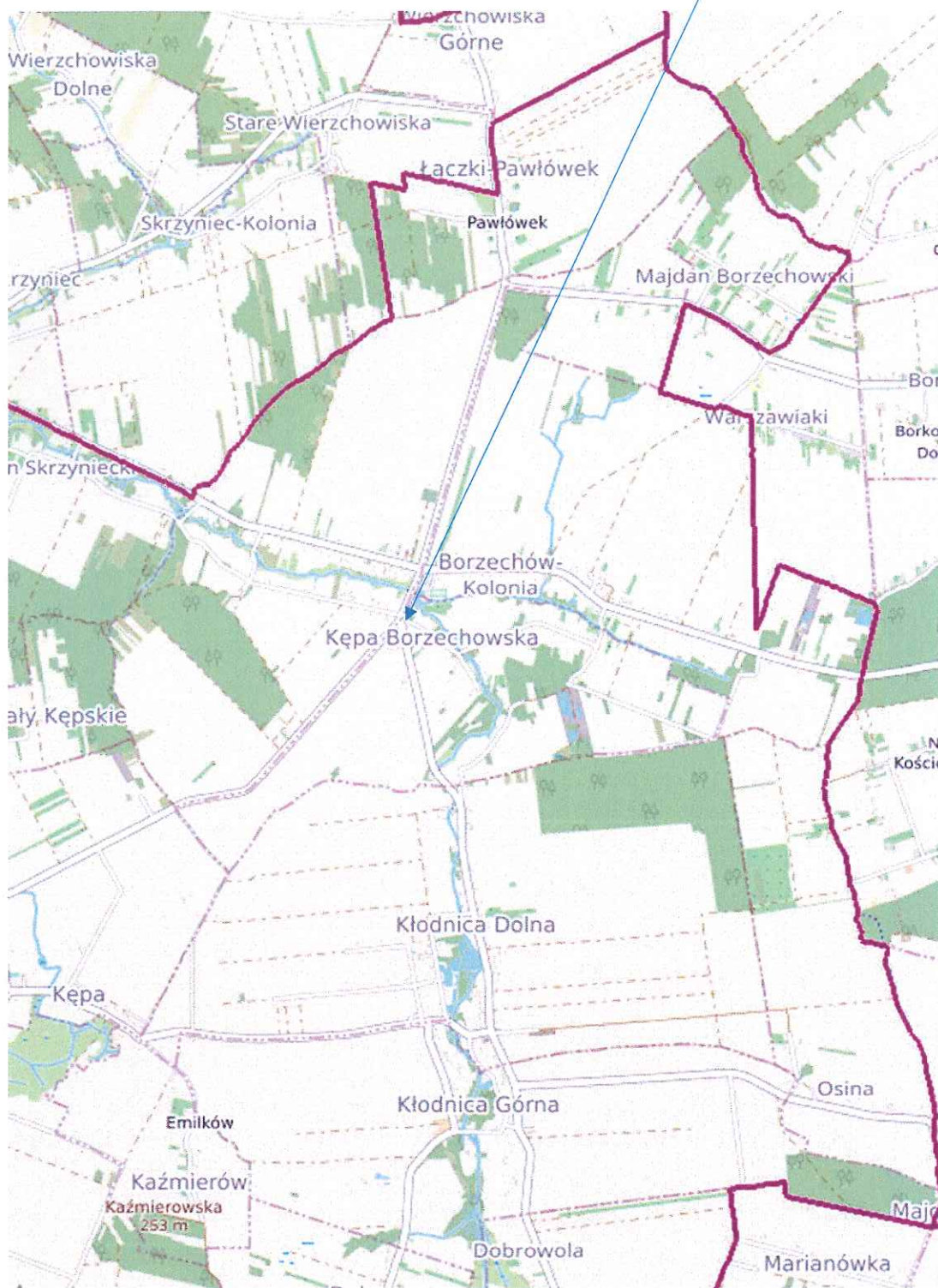
1. ustawa z dnia 21 marca 1985 r. o *drogach publicznych* (Dz.U.2022.1693 t.j.)
2. ustawa z dnia 20 czerwca 1997 r. *Prawo o ruchu drogowym* (Dz.U.2022.988 t.j.)
3. Rozporządzenie Ministra Infrastruktury z dnia 23 września 2003 r. *w sprawie szczegółowych warunków zarządzania ruchem na drogach oraz wykonywania nadzoru nad tym zarządzaniem* (Dz.U.2017.784 t.j.)
4. Rozporządzenie Ministrów Infrastruktury oraz Spraw Wewnętrznych i Administracji z dnia 31 lipca 2002r. *w sprawie znaków i sygnałów drogowych* Dz.U.2015.1313
5. Załączniki nr 1 – 4 do rozporządzenia Ministra Infrastruktury z dnia 3 lipca 2003 r. *w sprawie szczegółowych warunków technicznych dla znaków i sygnałów drogowych oraz urządzeń bezpieczeństwa ruchu drogowego i warunków ich umieszczania na drogach* (Dz. U. Załącznik do nr 220, poz. 2181 z dnia 23 grudnia 2003r.)

II. Zawartość opracowania.

1. Opis techniczny.
2. Plan orientacyjny w skali 1:40 000.
3. Plan sytuacyjny z oznakowaniem projektowanym na czas robót.

PLAN ORIENTACYJNY

Wykonanie opaski bezpieczeństwa w dr. gminnej nr 107051L
w miejscowości Kępa Borzechowska



OPIS TECHNICZNY

do projektu organizacji ruchu na czas wykonania opaski bezpieczeństwa w drodze gminnej nr 107051L w miejscowości Kępa Borzechowska, gmina Borzechów

Przedmiotowa droga gminna 107051L położona jest w miejscowości Kępa Borzechowska. Na odcinku wykonywanych robót jest drogą dwukierunkową, jednojezdniową, o przekroju szlakowym; szerokość jezdni: 3,30m. Roboty prowadzone będą w obszarze zabudowanym, na którym obowiązuje ograniczenie prędkości do 50 km/godz.

Dla oznakowania robót prowadzonych w pasie drogowym zaprojektowano oznakowanie pionowe. Roboty prowadzone będą etapowo na odcinkach długości ok. 100 m, oznakowanie postępujące w miarę postępu robót.

W celu zabezpieczenia robót, roboty oznakowano następującymi znakami ostrzegawczymi:

- A-14 „roboty na drodze”,
- A-12-b „zweżenie jezdni prawo- i lewostronne” – zgodnie z załączonymi schematami,

oraz znakami zakazu:

- B-25 „zakaz wyprzedzania”,
- B-33 „ograniczenie prędkości do 40km/godz” i do 60 km/godz,

Roboty należy wygrodzić zaporami drogowymi:

- U-20a (wzdłuż jezdni)
- U-20b (w kierunku poprzecznym)

Od strony najazdu należy ustawić

- tablicę prowadzącą U-3d.

Od zmroku do świtu – włączyć oświetlenie zapór drogowych i tablic kierujących

- U-35.

Nie należy powodować utrudnień w ruchu drogowym poprzez przestoje sprzętu i innych pojazdów należących do Wykonawcy robót na jezdni lub poboczu drogi poza wygrodzeniem.

Roboty realizowane będą w III i IV kwartale 2023 roku w ciągu dnia.

Niezwłocznie po zakończeniu robót należy przywrócić stałą organizację ruchu na całej drodze.

Przy oznakowaniu robót należy zastosować znaki odblaskowe, o wymiarach o grupę większych niż wymiary znaków tej samej kategorii stosowanych na drogach gminnych.

Zalecenia:

Jednostka wprowadzająca organizację ruchu na podstawie niniejszego projektu zobowiązana jest powiadomić organ zarządzający ruchem Starostwo Powiatowe w Lublinie o terminie wprowadzenia czasowej organizacji ruchu, co najmniej na 7 dni przed terminem rozpoczęcia prac.

Opracowała: mgr inż. Anna Woźnicka

104 051L

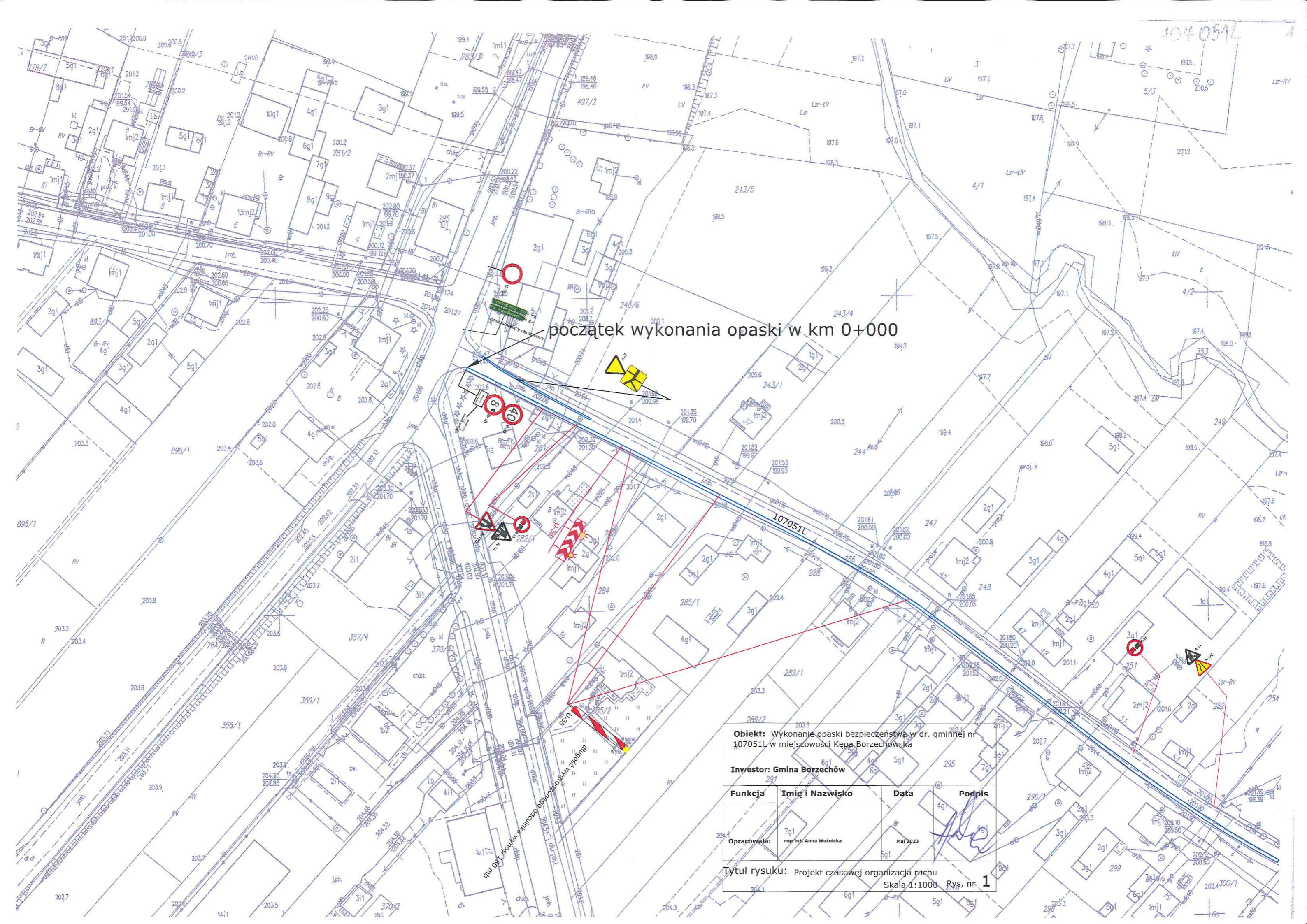
początek wykonania opaski w km 0+000

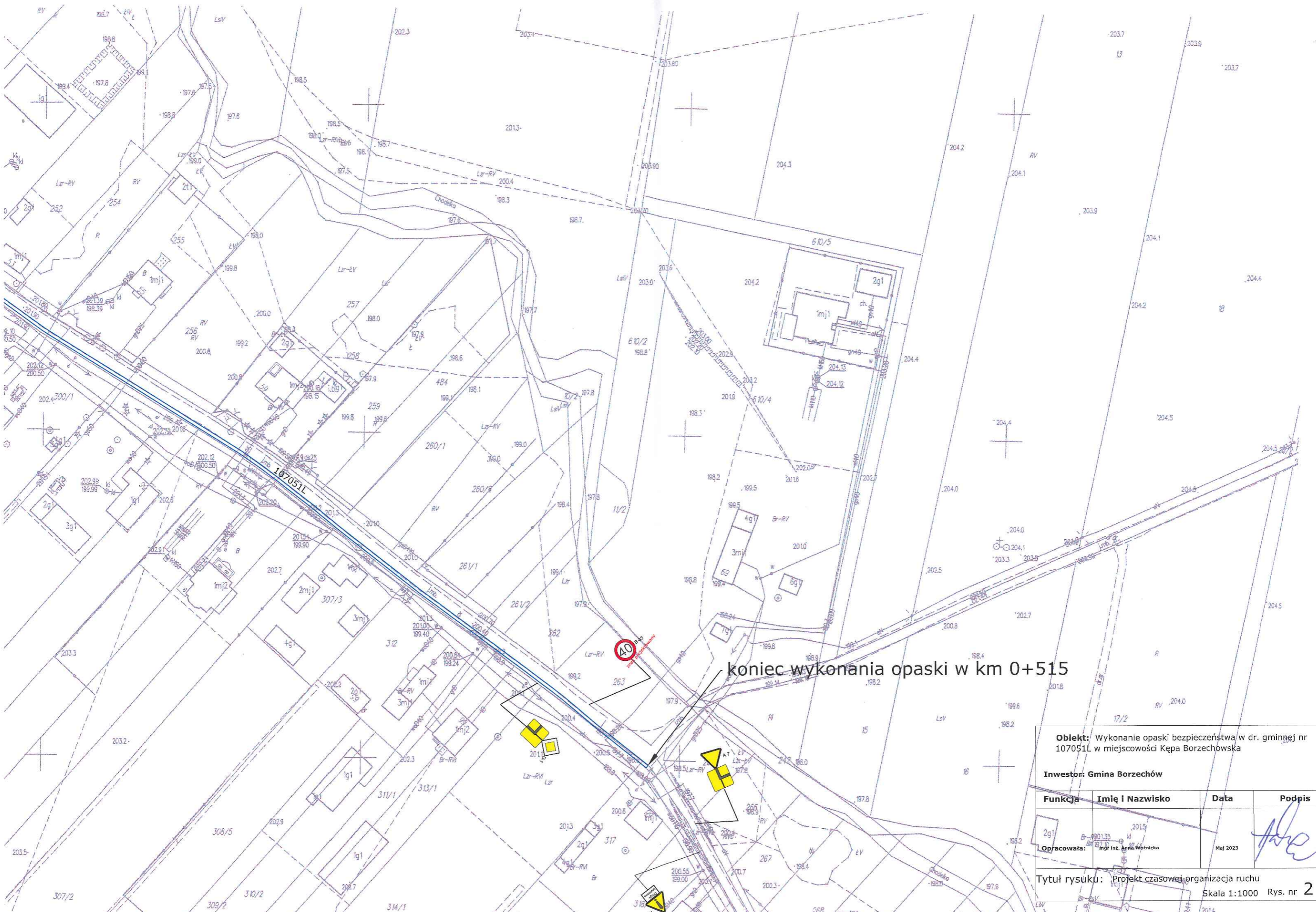
Objekt: Wykonanie opaski bezpieczeństwa w dr. gminnej nr 107051L w miejscowości Kępa Borzechowska

Inwestor: Gmina Borzechów

Funkcja	Imię i Nazwisko	Data	Podpis
Opracowała:	mgr inż. Anna Woźnicka	Maj 2023	

Tytuł rysunku: Projekt czasowej organizacji ruchu
Skala 1:1000 Rys. nr 1





koniec wykonania opaski w km 0+515

Objekt: Wykonanie opaski bezpieczeństwa w dr. gminnej nr 107051L w miejscowości Kępa Borzechowska

Inwestor: Gmina Borzechów

Funkcja	Imię i Nazwisko	Data	Podpis
Opracowała:	mgr inż. Anna Wójcicka	Maj 2023	

Tytuł rysunku: Projekt czasowej organizacji ruchu
Skala 1:1000 Rys. nr 2